

连续 Potts 模型的相变

陈代森
暨南大学
(物理学系)

周义昌
中山大学
(物理学系)

黄念宁
暨南大学
(物理学系)

摘 要

对于连续的 Potts 模型的相变,应用重正化群方法处理到 ϵ^2 数.证明在三维空间的情况下,只有当三次项相互作用不存在时,模型的相变才是连续的.

(一)

Potts 模型的相变类型是一个有争议的问题.朗道的平均场理论认为⁽¹⁾,只要存在三次项相互作用,相变就是一级的.而 Alexander⁽²⁾从估计有序轴的涨落,认为三次项相互作用的系数较小时,相变是二级的. Amit 和 Shcherbakov⁽³⁾用重正化群方法处理了这一问题到 ϵ^1 级,对于相变类型与平均场理论相同. R. Oppermann⁽⁴⁾用 $\frac{1}{n}$ 展开方法,也得到相同的结论.可是,描述液晶相变的 Q 模型和渗透问题的 ATP 模型的理论计算⁽⁵⁾,与平均场理论差别甚大,因此,相变类型值得进一步讨论^(6,7).

文献^(3,6,7)都是用重正化群方法处理到 ϵ^1 级,结论不尽相同.而用重正化群方法计算到 ϵ^1 级,只是考虑到单圈图的贡献对树图(即平均场理论)的修正.因此计算到 ϵ^2 级以考虑双圈以上的图的贡献,显然是有意义的.本工作的结果表明,在直到 ϵ^2 级,当空间维数为 3 时,仍然在只有三次项相互作用不存在时,相变才是连续的.

(二)

三态 Potts 模型的哈密顿量密度为⁽³⁾

$$\mathbf{H} = \frac{1}{2} [(\nabla\phi)^2 + m_0^2\phi^2] + \frac{\lambda_{30}}{3!} (\phi_1^3 - 3\phi_1\phi_2^2) + \frac{\lambda_{40}}{4!} (\phi^2)^2 \quad (1)$$

式中 ϕ 为二分量序参量场, m_0 、 λ_{30} 、 λ_{40} 分别是裸质量和裸耦合常数.

按重正化的一般理论,已重正化的和裸的 1PI 顶角的关系为

$$\Gamma_R^{(N)}(k_i, u_3, u_4, \kappa) = Z_\phi^{N/2} (u_3, u_4, \kappa, A) \Gamma^{(N)}(k_i, u_{30}, u_{40}, A) \quad (2)$$

其中 u_{30}, u_{40} 和 u_3, u_4 分别是裸的和已重正化的无量纲耦合常数, κ 为重正化时引入的质量参数, 除了将角因子吸收进耦合常数外,

$$\begin{aligned} u_{30} &= \lambda_{30} \kappa^{-\left(\frac{\epsilon}{2} + 1\right)} \\ u_{40} &= \lambda_{40} \kappa^{-\epsilon} \end{aligned} \tag{3}$$

其中 $\epsilon = 4 - d$, d 为空间维数. 除去1PI顶角的对称因子之后, 重正化条件为

$$\begin{aligned} \Gamma_R^{(2)}(k) \Big|_{k^2=0} &= 0 \\ \frac{\partial}{\partial k^2} \Gamma_R^{(2)}(k, u_3, u_4, \kappa) \Big|_{k^2=\kappa^2} &= 1 \\ \Gamma_R^{(4)}(k_i, u_3, u_4, \kappa) \Big|_{s, p} &= u_4 \kappa^\epsilon \\ \Gamma_R^{(3)}(k_i, u_3, u_4, \kappa) \Big|_{s, p} &= u_3 \kappa^{\frac{\epsilon}{2} + 1} \end{aligned} \tag{4}$$

式中 $\overline{s, p}$ 和 $\overline{s, p}$ 分别表示如下对称点

$$\begin{aligned} \overline{s, p} : k_i k_j &= \frac{\kappa^2}{3} (4\delta_{ij} - 1) \\ \overline{s, p} : k_i k_j &= \frac{\kappa^2}{4} (4\delta_{ij} - 1) \end{aligned} \tag{5}$$

重正化后的1PI顶角遵从如下重正化群方程

$$\left[\kappa \frac{\partial}{\partial \kappa} + \beta_3(u_3, u_4) \frac{\partial}{\partial u_3} + \beta_4(u_3, u_4) \frac{\partial}{\partial u_4} - \frac{1}{2} N \gamma_\phi(u_3, u_4) \right] \Gamma_R^{(N)}(k_i, u_3, u_4, \kappa) = 0 \tag{6}$$

其中

$$\begin{aligned} \gamma_\phi &= - \left(\kappa \frac{\partial}{\partial \kappa} \ln Z_\phi \right)_{\lambda_{30}, \lambda_{40}} \\ \beta_3(u_3, u_4) &= \left(\kappa \frac{\partial}{\partial \kappa} u_3 \right)_{\lambda_{30}, \lambda_{40}} \\ &= - \left(\frac{\epsilon}{2} + 1 \right) \left(\frac{\partial \ln u_{30}}{\partial u_3} \right)^{-1} - \epsilon \left(\frac{\partial \ln u_{40}}{\partial u_3} \right)^{-1} \\ \beta_4(u_3, u_4) &= \left(\kappa \frac{\partial}{\partial \kappa} u_4 \right)_{\lambda_{30}, \lambda_{40}} \\ &= - \left(\frac{\epsilon}{2} + 1 \right) \left(\frac{\partial \ln u_{30}}{\partial u_4} \right)^{-1} - \epsilon \left(\frac{\partial \ln u_{40}}{\partial u_4} \right)^{-1} \end{aligned} \tag{7}$$

解重正化群方程并应用量纲分析^[9]

$$\Gamma_R^{(N)}(\rho k_i, u_3, u_4, \kappa) = \rho^{N+d-\frac{Nd}{2}-\frac{N}{2}\gamma_\phi(u^*)} \Gamma_R^{(N)}(k_i, u_3(\rho), u_4(\rho), \kappa) \tag{8}$$

其中 $u^* = (u_3^*, u_4^*)$, 它是由

$$\beta_3(u^*) = \beta_4(u^*) = 0 \quad (9)$$

决定的不动点, $u_3(\rho)$ 和 $u_4(\rho)$ 为

$$\begin{aligned} u_3(\rho) &= u_3^* + A\rho^{\omega_1} + B\rho^{\omega_2} \\ u_4(\rho) &= u_4^* + C\rho^{\omega_1} + D\rho^{\omega_2} \end{aligned} \quad (10)$$

上式的 ω_1, ω_2 为矩阵

$$\begin{pmatrix} \frac{\partial \beta_3}{\partial u_3} & \frac{\partial \beta_3}{\partial u_4} \\ \frac{\partial \beta_4}{\partial u_3} & \frac{\partial \beta_4}{\partial u_4} \end{pmatrix} \quad (11)$$

在 $u = u^*$ 时的本征值, $\begin{pmatrix} A \\ C \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} B \\ D \end{pmatrix}$ 为相应的本征矢. 事实上, $u_3(\rho), u_4(\rho)$ 为下列方程之解

$$\begin{aligned} \rho \frac{du_3(\rho)}{d\rho} &= \beta_3(u_3(\rho), u_4(\rho)) \\ \rho \frac{du_4(\rho)}{d\rho} &= \beta_4(u_3(\rho), u_4(\rho)) \end{aligned} \quad (12)$$

且满足初条件

$$\begin{aligned} u_3(1) &= u_3 \\ u_4(1) &= u_4 \end{aligned} \quad (13)$$

因而

$$\begin{aligned} A + B &= u_3 - u_3^* \\ C + D &= u_4 - u_4^* \end{aligned} \quad (14)$$

从(10)式可见, 若 ω_1 及 ω_2 都大于零, 当 ρ 趋于零时, u_3 和 u_4 分别趋于 u_3^* 和 u_4^* , 此时不动点是红外稳定, 解(8)所得的1PI顶角符合标度律, 相变是二级的, 即连续的. 反之, 则顶角函数不符合标度律, 相变是一级的, 即非连续的.

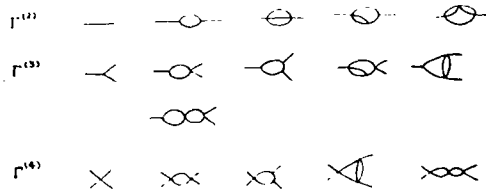
(三)

重正化函数 $Z_\phi(u_3, u_4, \kappa)$ 、裸耦合常数 u_{30}, u_{40} 是重正化了的耦合常数 u_3, u_4 及 ϵ 的函数. 把它们按 u_3, u_4 展开到三次方级, 设

$$\begin{aligned} Z_\phi &= 1 + a_1 u_3^2 + a_2 u_4^2 + a_3 u_3 u_4 + a_4 u_3^3 + a_5 u_4^3 + a_6 u_3 u_4^2 + a_7 u_3^2 u_4 \\ u_{30} &= u_4 (1 + b_1 u_3 + b_2 u_4 + b_3 u_3 u_4 + b_4 u_3^2 + b_5 u_4^2) \\ u_{40} &= u_4 (1 + c_1 u_3 + c_2 u_4 + c_3 u_3 u_4 + c_4 u_3^2 + c_5 u_4^2) \end{aligned} \quad (15)$$

(15)式的各项系数 a_i, b_i 及 c_i 都是 ϵ 的函数. 在准到重正化了的耦合常数的三次方级, 只需

考虑如下图形的贡献:



计算得:

$$\begin{aligned} \frac{d}{dk^2} \Gamma^{(2)}(k) \Big|_{k^2=\kappa^2} &= 1 + A_1 u_{30}^2 + A_2 u_{40}^2 + A_3 u_{30}^2 u_{40} + A_4 u_{40}^3 \\ \Gamma^{(3)}(k_i) \Big|_{SP} &= \kappa^{1+\frac{\epsilon}{2}} (u_{30} + B_1 u_{30} u_{40} + B_2 u_{30}^2 u_{40}) \\ \Gamma^{(4)}(k_i) \Big|_{SP} &= \kappa^\epsilon (u_{40} + D_1 u_{40}^2 + D_2 u_{40}^3 + D_3 u_{40}^2 u_{30}) \end{aligned} \tag{16}$$

上述 A_i, B_i 及 D_i 都是 ϵ 的级数, 为使结果准到 ϵ^2 级, 计算近似取到:

$$\begin{aligned} A_1 &= \frac{1}{2} \left(1 + \frac{\epsilon}{2}\right) & A_2 &= \frac{1}{36\epsilon} \left(1 + \frac{5}{4}\epsilon\right) \\ A_3 &= -\frac{1}{3\epsilon} \left(1 + \frac{3}{2}\epsilon\right) & A_4 &= -\frac{5}{81\epsilon^2} (1 + 2\epsilon) \\ B_1 &= -\frac{1}{\epsilon} \left(1 + \frac{\epsilon}{2}\right) & B_2 &= \frac{1}{3\epsilon^2} \left(4 + \frac{11}{2}\epsilon\right) \\ D_1 &= -\frac{5}{3\epsilon} \left(1 + \frac{\epsilon}{2}\right) & D_2 &= \frac{1}{9\epsilon^2} (25 + 33\epsilon) \\ D_3 &= \frac{1}{6} \left(1 + \frac{3}{2}\epsilon\right) \end{aligned}$$

由重正化条件定出

$$\begin{aligned} Z_\phi^{-1} &= \frac{d}{dk^2} \Gamma^{(2)}(k) \Big|_{k^2=\kappa^2} \\ u_3 &= \kappa^{-(1+\frac{\epsilon}{2})} Z_\phi^{3/2} \Gamma^{(3)}(k_i) \Big|_{SP} \\ u_4 &= \kappa^{-\epsilon} Z_\phi^2 \Gamma^{(4)}(k_i) \Big|_{SP} \end{aligned} \tag{18}$$

代入以上的结果得:

$$\begin{aligned} u_3 &= u_{30} + B_1 u_{30} u_{40} - \frac{3}{2} A_1 u_{30}^2 + \left(B_2 - \frac{3}{2} A_2\right) u_{30}^2 u_{40} \\ u_4 &= u_{40} + D_1 u_{40}^2 + (D_2 - 2A_2) u_{40}^3 + (D_3 - 2A_1) u_{40}^2 u_{30} \end{aligned} \tag{19}$$

由此解出

$$\begin{aligned} u_{30} &= u_3 \left[1 - B_1 u_4^2 + \frac{3}{2} A_1 u_3^2 + \left(\frac{3}{2} A_2 + B_1 D_1 + B_1^2 - B_2 \right) u_4^2 \right] \\ u_{40} &= u_4 \left[1 - D_1 u_4 + (2A_1 - D_3) u_3^2 + (2A_2 - D_2 + 2D_1^2) u_4^2 \right] \end{aligned} \quad (20)$$

代入(7)式得

$$\begin{aligned} \beta_3(u_3, u_4) &= u_3 \left[-\left(1 + \frac{\epsilon}{2}\right) + \left(1 + \frac{\epsilon}{2}\right) u_4 - \frac{11}{12} u_4^2 + \frac{3}{2} u_3^2 \right] \\ \beta_4(u_3, u_4) &= u_4 \left[-\epsilon + \frac{5}{3} \left(1 + \frac{\epsilon}{2}\right) u_4 - \frac{5}{3} u_4^2 + \frac{2}{3} u_3^2 \right] \end{aligned} \quad (21)$$

(四)

令 $\beta_3(u_3^*, u_4^*) = \beta_4(u_3^*, u_4^*) = 0$, 求得四个不动点:

(1) Gauss不动点

$$u_3^* = u_4^* = 0 \quad (22)$$

(2) Heisenberg 不动点

$$u_4^* = 0 \quad (23)$$

$$u_4^* = \frac{3}{5} \epsilon \left(1 + \frac{1}{10} \epsilon\right)$$

(3) 另一个Heisenberg型不动点

$$u_3^* = \sqrt{\frac{2}{3}} \left(1 + \frac{\epsilon}{4}\right) \quad (24)$$

$$u_4^* = 0$$

(4) u_3^* 及 u_4^* 都不为零的不动点, 由联立方程

$$-\left(1 + \frac{\epsilon}{2}\right) + \left(1 + \frac{\epsilon}{2}\right) u_4^* - \frac{11}{12} u_4^{*2} + \frac{3}{2} u_3^{*2} = 0 \quad (25)$$

$$-\epsilon + \frac{5}{3} \left(1 + \frac{\epsilon}{2}\right) u_4^* - \frac{5}{3} u_4^{*2} + \frac{2}{3} u_3^{*2} = 0$$

决定。

上述四个不动点之中, Gauss不动点的稳定判别矩阵(11)的本征值 $\omega_1 = -\left(1 + \frac{\epsilon}{2}\right)$ 及 $\omega_2 = -\epsilon$ 都小于零, 它是红外不稳定的, (3)、(4)两个不动点也是红外不稳定的, 这里不讨论它。

不动点(23)的稳定判别矩阵是

$$\begin{pmatrix} -1 + \frac{\epsilon}{10} + \frac{3}{100}\epsilon^2, & 0 \\ 0, & \epsilon(1 - \frac{3}{5}\epsilon) \end{pmatrix}$$

它的本征值

$$\omega_1 = -1 + \frac{\epsilon}{10} + \frac{3}{100}\epsilon^2 \quad (26)$$

$$\omega_2 = \epsilon(1 - \frac{3}{5}\epsilon)$$

对于维数 $d=3$ 即 $\epsilon=1$ 的物理情况, $\omega_1 < 0$, $\omega_2 > 0$, 由(10)式,

$$u_3(\rho) = u_3 \rho^{(-1 + \frac{\epsilon}{10} + \frac{3}{100}\epsilon^2)} \quad (27)$$

$$u_4(\mu) = u_4^* + (u_4 - u_4^*) \rho^{\epsilon(1 - \frac{3}{5}\epsilon)}$$

由此, 除非 $u_3=0$, 否则 $\rho \rightarrow 0$ 时, $u_3(\rho)$ 将远离不动点, 1PI 顶角函数就不符合标度律, 相变就不是连续的二级相变。即是说, 当 Potts 模型的相互使用的三次方项系数不为零时, 在 $d=3$ 维的空间, 它的相变只能是不连续的一级相变。

参 考 文 献

- [1] Л. Д. 朗道, 统计物理学(1958年中译本), 人民教育出版社.
- [2] S. Alexander, *Solid State Commun.*, 14(1974), 1069.
- [3] D. Amit, A. Shcherbakov, *Journal of phys.*, C7(1974), L96.
- [4] R. Oppermann, *Journal of phys.*, A8(1975) L43.
- [5] K. Priest, *Phys. Rev.*, B13(1976), 4159.
- [6] C. Vause, J. Sak, *Phys. Rev.*, B18(1978), 1455.
- [7] E. Pytte, *Phys. Rev.*, B22(1980), 4450.
- [8] A. Aharany, E. Pytte, *Phys. Rev.*, B23(1981), 362.
- [9] D. Amit, *Field Theory, the Renormalization Group and Critical Phenomena*, McGraw-Hill Inc. (1978).

The Phase Transition in the Continuous Potts Model

Chen Daisen

Zhou Yichang

Huang Nianning

Abstract

The renormalization group technique is applied to the phase transition of the continuous Potts model to the accuracy of order ϵ^2 . It is shown that at three dimensions the phase transition exhibits continuous, if and only if the cubic term vanishes.