

·研究简报·

## 一种新的广义Hamilton变分原理

 罗 恩  
 (力学系)

Hamilton原理是弹性动力学中最重要最基本的变分原理。本文建立了能包括时间端值条件在内的最完全的广义Hamilton变分原理,其泛函式为

$$\begin{aligned} \widehat{\Pi}_6(p_i, v_i, u_i, \varepsilon_{ij}, \sigma_{ij}) &= \int_{t_1}^{t_2} \int_V \left[ \frac{1}{2} \rho v_i v_i + p_i \left( \frac{\partial u_i}{\partial t} - v_i \right) \right] dV dt \\ &\quad - \int_{t_1}^{t_2} \Pi_3(u_i, \varepsilon_{ij}, \sigma_{ij}) dt - \int_V \left\{ [u_i(\bar{x}, t_2) - \bar{u}_{i2}(\bar{x})] \right. \\ &\quad \left. p_i(\bar{x}, t_2) - [u_i(\bar{x}, t_1) - \bar{u}_{i1}(\bar{x})] p_i(\bar{x}, t_1) \right\} dV \\ \widehat{\Gamma}_6(p_i, v_i, u_i, \varepsilon_{ij}, \sigma_{ij}) &= \int_{t_1}^{t_2} \int_V \left[ \frac{1}{2\rho} p_i p_i - \frac{1}{2\rho} (\rho v_i - p_i)^2 + \frac{\partial p_i}{\partial t} u_i \right] dV dt \\ &\quad - \int_{t_1}^{t_2} \Gamma_3(u_i, \varepsilon_{ij}, \sigma_{ij}) dt - \int_V [ \bar{u}_{i2}(\bar{x}) p_i(\bar{x}, t_2) - \bar{u}_{i1}(\bar{x}) p_i(\bar{x}, t_1) ] dV \end{aligned}$$

式中动量场 $p_i$ 、速度场 $v_i$ 、位移场 $u_i$ 、应变场 $\varepsilon_{ij}$ 及应力场 $\sigma_{ij}$ 是独立无关的五类变量,而 $\Pi_3$ 和 $\Gamma_3$ 在形式上与胡海昌—鹭津变分原理的泛函相同。

$\widehat{\Pi}_6$ 和 $\widehat{\Gamma}_6$ 分别为这种变分原理的势能形式和余能形式的泛函,且它们之间存在着下列互补关系

$$\widehat{\Pi}_6 + \widehat{\Gamma}_6 = 0$$

不难证明,变分式 $\delta \widehat{\Pi}_6 = 0$ 或 $\delta \widehat{\Gamma}_6 = 0$ 等价于线弹性动力学的速度位移关系,动量速度关系,运动方程,应变位移关系,应力应变关系,边界条件和下列时间端值条件

$$u_i(\bar{x}, t_1) = \bar{u}_{i1}(\bar{x}), \quad u_i(\bar{x}, t_2) = \bar{u}_{i2}(\bar{x})$$

应当指出,对于不同的时间端值条件, $\widehat{\Pi}_6$ 和 $\widehat{\Gamma}_6$ 中的划线项有不同的形式。例如,对于下列时间端值条件

$$p_i(\bar{x}, t_1) = \bar{p}_{i1}(\bar{x}), \quad p_i(\bar{x}, t_2) = \bar{p}_{i2}(\bar{x})$$

$\widehat{\Pi}_6$ 和 $\widehat{\Gamma}_6$ 中的划线项应分别为

$$\int_V [ \bar{p}_{i2}(\bar{x}) u_i(\bar{x}, t_2) - \bar{p}_{i1}(\bar{x}) u_i(\bar{x}, t_1) ] dV$$

和

$$\int_V \{ [ p_i(\bar{x}, t_2) - \bar{p}_{i2}(\bar{x}) ] u_i(\bar{x}, t_2) - [ p_i(\bar{x}, t_1) - \bar{p}_{i1}(\bar{x}) ] u_i(\bar{x}, t_1) \} dV;$$

对于下列时间端值条件

$$u_i(x, t_1) = \bar{u}_{i1}(\bar{x}), \quad p_i(\bar{x}, t_2) = \bar{p}_{i2}(\bar{x})$$

$\hat{\Pi}_6$ 和 $\hat{\Gamma}_6$ 中的划线项应分别为

$$\int_V \bar{p}_{i2}(\bar{x}) u_i(\bar{x}, t_2) - [u_i(\bar{x}, t_1) - \bar{u}_{i1}(\bar{x})] p_i(\bar{x}, t_1) \} dV$$

和

$$\int_V \{ [p_i(\bar{x}, t_2) - \bar{p}_{i2}(\bar{x})] u_i(\bar{x}, t_2) - \bar{u}_{i1}(\bar{x}) p_i(\bar{x}, t_1) \} dV,$$

对于下列时间端值条件

$$p_i(\bar{x}, t_1) = \bar{p}_{i1}(\bar{x}), \quad u_i(\bar{x}, t_2) = \bar{u}_{i2}(\bar{x})$$

$\hat{\Pi}_6$ 和 $\hat{\Gamma}_6$ 中的划线项应分别为

$$\int_V \{ [u_i(\bar{x}, t_2) - \bar{u}_{i2}(\bar{x})] p_i(\bar{x}, t_2) - \bar{p}_{i1}(\bar{x}) u_i(\bar{x}, t_1) \} dV$$

和

$$\int_V \{ \bar{u}_{i2}(\bar{x}) p_i(\bar{x}, t_2) - [p_i(\bar{x}, t_1) - \bar{p}_{i1}(\bar{x})] u_i(\bar{x}, t_1) \} dV$$

此外, 作者还建立了各种形式的四类变量、三类变量、二类变量的广义Hamilton变分原理。而作为一种最特殊的情形, 由 $\hat{\Pi}_6$ 和 $\hat{\Gamma}_6$ 分别可得

$$\hat{\Pi}_H = \int_{t_1}^{t_2} \left[ \int_V \left( \frac{1}{2} \rho v_i v_i - \frac{1}{2} E_{ijkl} \varepsilon_{ij} \varepsilon_{kl} + f_i u_i \right) dV + \int_{S_T} \bar{T}_i u_i dS \right] dt$$

$$\hat{\Gamma}_c = \int_{t_1}^{t_2} \left[ \int_V \left( \frac{1}{2} p_i p_i - \frac{1}{2} C_{ijkl} \sigma_{ij} \sigma_{kl} \right) dV + \int_{S_u} \bar{u}_i T_i dS \right] dt$$

$$- \int_V [ \bar{u}_{i2}(\bar{x}) p_i(\bar{x}, t_2) - \bar{u}_{i1}(\bar{x}) p_i(\bar{x}, t_1) ] dV$$

$\hat{\Pi}_H$ 就是Hamilton原理的泛函, 而 $\hat{\Gamma}_c$ 则是Hamilton原理的余能形式的泛函, 它与现有文献中所见到的这种泛函的差别, 就在于多了最后一个体积分项。

### 参 考 文 献

- [1] Oden, J. T. and Reddy, C. T., *Variational Methods in Theoretical Mechanics*, Springer-Verlag, Berlin, 1976.
- [2] Wazhizu, K., *Variational Methods in Elasticity and Plasticity*, Pergamon, 3rd, ed, 1982.
- [3] Tabarrok, B., Complementary Variational Principles in Elastodynamics, *Computers and Structures*, 19(1984), 1-2.